

“自動化したいけど、できない作業” まだ残っていませんか？

こんなお悩みありませんか？

- ワークの形状や配置が一定でなく、ロボットを使えない...
- 人手不足は深刻だが、高額な機械は導入困難...
- ロボットを導入したいが技術的に対応が難しい...



バラ積みピッキングロボット 「Thinker Model A」が解決します

1. “繊細な人の指”の動きをするロボットハンドで
難しいワークもつかめます
2. 高額な3Dカメラは不要で低コストを実現
3. 高い専門知識がなくても導入できるよう
パッケージ化して提供します



1 繊細な指の動きを再現したロボットハンドで高難度ピッキングにも対応

ランダムに積まれた部品もOK



ケース内で向きの揃っていない切削部品



重なり合った射出成型部品

位置がずれやすいワークもOK



ワークの重量でトレイが変形する



薄型トレイのため、たわみが生じる

手作業でもスキルが求められる、繊細なワークでもOK



傷つきやすい
レンズ



くずれやすい
焼結前の部品



つかむと変形する
不織布フィルター
やゴムパッキン

2

高額な3Dカメラ不要！ 導入コストを削減



2Dカメラ+独自の高速画像処理システムと
ロボットハンド「Think Hand F」の組み合わせで、
コストを抑えた3D計測システムを実現！

つかみにいく対象物のおおまかな位置を2Dカメラで特定。2Dカメラを協働ロボットの先端に搭載できるため、カメラ専用フレームが不要な省スペース設計も可能。

独自の高速画像処理システムでワーク登録時間を
20分の1※に短縮！

対象物を搭載カメラで1枚、特殊な形状でも数枚を撮影するだけ。
ワークの登録時間を大幅に簡略化・短縮化し、多品目を扱う現場
でも柔軟な運用を可能にしました。

※Thinker Model A25年1月モデルとの比較



3

高い専門知識がなくても導入できるパッケージ製品

- 基本プログラムの作成不要
- 画像の初期登録不要
- カメラの選定不要

導入の立ち上げ工数を大幅に削減し、
早期の運用開始を実現します。



協働ロボット



ロボットハンド
(標準爪搭載)



ノートPC



2Dカメラ

パッケージになっているのですぐに使えます。



Thinker Model A

人の指のような動きでピックアップできる独自のロボットハンド「Think Hand F」とカメラシステムを組み合わせ、多彩かつ柔軟なピックアップを実現した次世代型ロボット。製造現場の省人化・効率化を促進します。

独自開発のロボットハンド
「Think Hand F」搭載



詳細ページはこちら



中小企業優秀新技術・新製品賞
中小企業庁長官賞受賞

株式会社 Thinker

〒541-0056 大阪市中央区久太郎町4丁目1-3
大阪センタービル 6F-188
TEL : 06 - 4980 - 0465

info-web@thinker-robotics.co.jp



公式WEBページ
www.thinker-robotics.co.jp



お問合せページ
まずはこちらからお気軽に
お問い合わせください